BEST AVAILABLE COPY AP15 Rec'd PCT/PTO 28 DEC 2005

WO 2005/001378

PCT/EP2004/050941

1

Beschreibung

Verfahren zur Überwachung eines Drehratensensors

- 5 Die Erfindung betrifft ein Verfahren zur Überwachung eines Drehratensensors mit einem Vibrationskreisel, der ein Bandfilter darstellt und Teil mindestens eines Regelkreises ist, der aus Digital- und Analog-Komponenten besteht und der den Vibrationskreisel durch Zuführung eines Erregersignals mit 10 seiner Eigenfrequenz erregt, wobei dem Vibrationskreisel ein Ausgangssignal entnehmbar ist, aus dem durch Filterung und Verstärkung das Erregersignal und ein Drehratensignal abgeleitet werden.
- 15 Beispielsweise aus EP 0 461 761 B1 sind Drehratensensoren bekannt geworden, bei welchen ein Vibrationskreisel in zwei radial ausgerichteten Achsen angeregt wird, wozu ein primärer und ein sekundärer Regelkreis mit entsprechenden Wandlern an dem Vibrationskreisel vorgesehen sind. Werden derartige Dreh-20 ratensensoren in Fahrzeugen zur Stabilisierung der Fahrzeugbewegung eingesetzt, so können durch Ausfall oder fehlerhafte Funktion Gefährdungen auftreten. Um diese zu vermeiden, ist eine Funktionsüberwachung des Drehratensensors erforderlich.
- 25 Eine solche Überwachung ist mit dem erfindungsgemäßen Verfahren dadurch möglich, dass mit Hilfe von redundanten Analog-Komponenten und mindestens einem Analog/Digital-Wandler Analogsignale gemessen und charakteristische Werte innerhalb der Digital-Komponenten gelesen und jeweils mit Grenzwerten ver-30 glichen werden.

Das erfindungsgemäße Verfahren ermöglicht eine weitgehend vollständige Überwachung des Drehratensensors während des Be-

2

triebes, wobei Fehler sowohl in den Analog-Komponenten als auch in den Digital-Komponenten erkannt werden. Es ist jedoch nicht ausgeschlossen, dass in Kombination mit dem erfindungsgemäßen Verfahren oder innerhalb von Weiterbildungen des erfindungsgemäßen Verfahrens Maßnahmen zu einer weiteren Überwachung zu gegebenen Zeitpunkten, beispielsweise beim Einschalten der Zündung oder beim Stillstand des Kraftfahrzeugs, durchgeführt werden können.

10

15

5

Eine Weiterbildung des erfindungsgemäßen Verfahrens besteht darin, dass ferner das Erregersignal mit einem Modulationssignal moduliert wird, dessen Frequenz innerhalb des Durchlassbereichs des Bandfilters, jedoch außerhalb des Frequenzbereichs des Drehratensignals liegende Seitenbänder bewirkt, dass die Amplitude des Modulationssignals im Ausgangssignal gemessen wird und dass eine Fehlermeldung abgegeben wird, wenn die Amplitude unter einem vorgegebenen Schwellwert liegt.

20

Durch diese Weiterbildung ist eine Überwachung der Funktion des gesamten Regelkreises einschließlich des Vibrationskreisels während des Betriebes möglich, ohne dass die Funktion des Drehratensensors in irgendeiner Weise beeinflusst wird.

25

30

Die Weiterbildung kann derart ausgeführt sein, dass das Ausgangssignal nach Verstärkung und Analog/Digital-Wandlung in eine Inphase- und eine Inphase- und eine Quadratur-Komponente demoduliert wird, dass die Inphase- und die Quadratur-Komponente nach Filterung wieder moduliert und zum Erregersignal zusammengesetzt werden und dass das Modulationssignal den demodulierten Komponenten hinzugefügt wird.

3

Eine vorteilhafte Ausgestaltung der Weiterbildung besteht darin, dass den demodulierten Komponenten vor dem Hinzufügen des Modulationssignals Messsignale entnommen werden, welche synchron demoduliert werden. Dabei ist vorzugsweise vorgesehen, dass Messsignale vor und nach einer Filterung der demodulierten Ausgangssignale abgeleitet werden.

Da die durch die Modulation entstandenen Seitenbänder und damit auch das Modulationssignal sowie die Messsignale äußerst geringe Amplituden aufweisen, kann zur Unterdrückung des Rauschens vorgesehen sein, dass die synchron demodulierten Messsignale über eine vorgegebene Zeit integriert werden und dass der Wert des Integrals mit dem vorgegebenen Schwellwert verglichen wird. Alternativ kann das Verfahren auch derart ausgebildet sein, dass die synchron demodulierten Messsignale integriert werden und dass die Zeit gemessen wird, bis die integrierten Messsignale einen vorgegebenen Schwellwert erreichen.

Bei den bekannten Vibrationskreiseln hat es sich als günstig herausgestellt, wenn das Modulationssignal eine Frequenz von 200 Hz aufweist.

Eine andere Weiterbildung des erfindungsgemäßen Verfahrens

25 besteht darin, dass das Drehratensignal vom Ausgang des Drehratensensors gelesen und mit einem Ausgangsstufen zugeführten Drehratensignal verglichen wird. Hiermit ist insbesondere eine Überprüfung der Ausgangsstufen daraufhin möglich, ob das Drehratensignal fehlerfrei weitergeleitet wird.

30

5

10

15

Eine Überprüfung des an ein anderes System weitergeleiteten Drehratensignals kann dadurch durchgeführt werden, dass ein

4

an den Ausgang angeschlossenes System das Drehratensignal an seinem Eingang zur Prüfung zurücksendet.

Eine andere Weiterbildung der Erfindung besteht darin, dass die Digital- und Analog-Komponenten laufend von Kontrollkom- ponenten kontrolliert werden und dass Überwachungskomponenten die Kontrollkomponenten mindestens einmal während eines Betriebszyklus überwachen.

20 Ein Vorteil dieser Weiterbildung besteht darin, dass durch die laufende Überwachung schnelle Fehlermeldungen möglich sind, die dem Benutzer und übergeordneten Systemen den Fehler und damit das eventuell fehlerhafte Drehratensignal melden. Diese schnelle Reaktion wird ergänzt durch eine Überwachung der Kontrollkomponenten, so dass auch Fehler gemeldet werden, die zwar nicht unmittelbar zu einem falschen Drehratensignal führen, jedoch bei Auftreten eines zweiten Fehlers zu Gefährdungen führen können. Eine Redundanz der Digital- und Analog-Komponenten ist dazu nur in einem geringen Umfang erforder-

Die Erfindung lässt zahlreiche Ausführungsformen zu. Eine davon ist schematisch in der Zeichnung anhand mehrerer Figuren dargestellt und nachfolgend beschrieben. Es zeigt:

25

- Figur 1 ein Blockschaltbild eines Drehratensensors,
- Figur 2 eine detailliertere Darstellung des Drehratensensors nach Fig. 1 und

30

Figur 3 einen sekundären Regelkreis im Drehratensensor.

Das Ausführungsbeispiel sowie Teile davon sind zwar als Blockschaltbilder dargestellt. Dieses bedeutet jedoch nicht, dass die erfindungsgemäße Anordnung auf eine Realisierung mit Hilfe von einzelnen den Blöcken entsprechenden Schaltungen beschränkt ist. Die erfindungsgemäße Anordnung ist vielmehr in besonders vorteilhafter Weise mit Hilfe von hochintegrierten Schaltungen realisierbar. Dabei können Mikroprozessoren eingesetzt werden, welche bei geeigneter Programmierung die in den Blockschaltbildern dargestellten Verarbeitungsschritte durchführen.

Figur 1 zeigt ein Blockschaltbild einer Anordnung mit einem Vibrationskreisel 1 mit zwei Eingängen 2, 3 für ein primäres Erregersignal PD und ein sekundäres Erregersignal SD. Die Erregung erfolgt durch geeignete Wandler, beispielsweise elektromagnetische. Der Vibrationskreisel weist ferner zwei Ausgänge 4, 5 für ein primäres Ausgangssignal PO und ein sekundäres Ausgangssignal SO auf. Diese Signale geben die jeweilige Vibration an räumlich versetzten Stellen des Kreisels wieder. Derartige Kreisel sind beispielsweise aus EP 0 307 321 Al bekannt und beruhen auf der Wirkung der Corioliskraft.

Der Vibrationskreisel 1 stellt ein Filter hoher Güte dar, wobei die Strecke zwischen dem Eingang 2 und dem Ausgang 4 Teil eines primären Regelkreises 6 und die Strecke zwischen dem Eingang 3 und dem Ausgang 5 Teil eines sekundären Regelkreises 7 ist. Der primäre Regelkreis 6 dient zur Anregung von Schwingungen mit der Resonanzfrequenz des Vibrationskreisels von beispielsweise 14 kHz. Die Anregung erfolgt dabei in einer Achse des Vibrationskreisels, zu welcher die für den sekundären Regelkreis benutzte Schwingungsrichtung um 90° versetzt ist. Im sekundären Regelkreis 7 wird das Signal S0 in eine Inphase- und eine Quadratur-Komponente aufgespalten, von

6

denen eine über ein Filter 8 einem Ausgang 9 zugeleitet wird, von welchem ein der Drehrate proportionales Signal abnehmbar ist.

In beiden Regelkreisen 6, 7 erfolgt ein wesentlicher Teil der Signalverarbeitung digital. Die zur Signalverarbeitung erforderlichen Taktsignale werden in einem quarzgesteuerten digitalen Frequenz-Synthesizer 10 erzeugt, dessen Taktfrequenz im dargestellten Beispiel 14,5 MHz beträgt.

10

Bei dem Blockschaltbild gemäß Figur 2 sind Komponenten in Sektionen 64, 65, 66 aufgeteilt. Dabei sind in einer Funktionssektion 64 alle Komponenten zusammengefasst, die der eigentlichen Funktion des Drehratensensors dienen. Eine Kontrollsektion 65 enthält Komponenten zur laufenden Kontrolle 15 der Komponenten in der Funktionsséktion 64. Eine Überwachungssektion 66 enthält Komponenten, die von Zeit zu Zeit die Komponenten der Kontrollsektion 65 überwachen. So sind beispielsweise zum Betrieb des Vibrationskreisels 1 zwei Ver-20 stärker 11, 11', ein Analog/Digital-Wandler 12 und ein Digital/Analog-Wandler 13 vorgesehen. Weitere Komponenten, beispielsweise Filter, sind zum Verständnis der Erfindung nicht erforderlich und daher nicht näher dargestellt und erläutert. Die vom Vibrationskreisel 1 abgenommenen, bei 11 verstärkten 25 und bei 12 digitalisierten Signale werden bei 14 digital verarbeitet, woraus ein Treibersignal entsteht, das über den Digital/Analog-Wandler 13 und den Verstärker 11' einem Eingang des Vibrationskreisels zugeführt wird.

Beim Einschalten werden aus einem nichtflüchtigen Speicher 14' Abgleichdaten geladen. Über einen Mikrocomputer 15 werden aus der digitalen Signalverarbeitung 14 Daten entnommen, welche das Drehratensignal beinhalten, und über eine UART/SPI-

7

Schnittstelle 16 einem weiteren Mikrocomputer 17 zugeleitet. Dieser führt ein digitales Drehratensignal an den Ausgang 9. Parallel dazu ist an die digitale Signalverarbeitung 14 ein Digital/Analog-Wandler 18 angeschlossen, an dessem Ausgang 9' ein analoges Drehratensignal anliegt.

5

10

15

Die Kontrollsektion 65 wird im Wesentlichen von einer Selbstdiagnose 19 durch den Mikrocomputer gebildet, wobei Daten der digitalen Signalverarbeitung 14 zur Verfügung stehen. Außerdem weist die Kontrollsektion 65 zur Prüfung von Analog-Komponenten der Funktionssektion 64 einen von der Selbstdiagnose 19 steuerbaren Testsignalinjektor 20 auf, der analoge Testsignale an wählbaren Stellen den Analogschaltungen der Funktionssektion 64 zuführen kann. Mehrere Punkte der Analogschaltungen der Funktionssektion 64 sind mit einem Multiplezer 21 verbunden, so dass ein wählbares Analogsignal kontrolliert werden kann.

Für den Fall, dass eines dieser Analogsignale eine kleinere 20 Amplitude aufweisen sollte, ist ein Verstärker 22 vorgesehen. Bei dem Ausführungsbeispiel sind die zu kontrollierenden Analogsignale trägerfrequent. Deshalb schließt sich an den Multiplexer 21 ein Demodulator 23 an. Nach einer Analog/Digital-Wandlung 24 kann die Selbstdiagnose 19 auf die zu kontrollie-25 renden Analogsignale zugreifen. Zur weiteren Prüfung erhält die Selbstdiagnose 19 vom Ausgang 9' das analoge Ausgangssignal und vom Ausgang 67 das Alarmsignal. Stellt die Selbstdiagnose 19 einen Fehler fest, wird über die Oderschaltung 68 und den Ausgang 67 ein Alarmsignal abgegeben. Zusätzlich er-30 folgt eine Alarmsignalisierung über ein Statusbit im Datentelegramm der UART/SPI-Schnittstelle.

8

Die Überwachung des Programmlaufs im Mikrocomputer, sowie des Vorhandenseins eines Taktsignals und die einwandfreie Funktion der Speicher werden in der Überwachungssektion 66 mit Hilfe eines Taktdetektors 69, eines Watchdogs 70 und einer RAM/ROM-Prüfung 71 durchgeführt. Stellt eine dieser Komponenten einen Fehler fest, wird über die Oderschaltung 68 und den Ausgang 67 ein Alarmsignal ausgegeben. Über einen Eingang 72 kann eine Selbstdiagnose gestartet werden, beispielsweise bei Wartungsarbeiten oder in einer Betriebspause des Fahrzeugs.

10

15

Der sekundäre Regelkreis 7 ist in Figur 3 als Blockschaltbild dargestellt und enthält einen Verstärker 25, ein Anti-Alias-Filter 26 und einen Analog/Digital-Wandler 27. Mit Hilfe von Multiplizierern 28, 29, denen das verstärkte und digitalisierte Signal SO und Träger Til und Tql zugeführt werden, erfolgt eine Aufspaltung in Realteil und Imaginärteil.

Beide Komponenten durchlaufen anschließend je ein (sinx/x)Filter 30, 31 und ein Tiefpassfilter 32, 33. Aus dem gefil20 terten Realteil werden mit Hilfe einer Aufbereitungsschaltung
34 zwei Signale R1 und R2 abgeleitet, welche die mit dem
Drehratensensor zu messende Drehrate darstellen. Die Signale
R1 und R2 unterscheiden sich dadurch, dass das Signal R2
nicht den gesamten durch die verwendete Schaltungstechnik
25 möglichen Amplitudenbereich von beispielsweise 0V bis +5V
einnimmt. Zur Ausgabe einer Fehlermeldung wird das Signal R2
auf Null gelegt, was das angeschlossene System als Fehlermeldung erkennt.

Den Tiefpassfiltern 32, 33 ist je ein Addierer 35, 36 nachgeschaltet. Anschließend erfolgt mit Hilfe von Multiplizierern 37, 38 eine Remodulation beider Komponenten Si bzw. Sq mit Trägern Ti2 und Tq2. Eine Addition bei 39 ergibt wieder eine

9

14-kHz-Schwingung, die in einem Ausgangstreiber 40 in einen zur Anregung des Vibrationskreisels 1 geeigneten Strom umgewandelt wird.

Zur Kontrolle des sekundären Regelkreises wird in einem Gene-5 rator 41 ein Modulationssignal von 200 Hz erzeugt. In zwei Multiplizierern 42, 43 wird dieses Signal mit Konstanten k1 und k2 multipliziert, die einstellbar sind bzw. bei Einschalten aus einem Speicher geladen werden, wodurch unabhängig 10 voneinander die Amplituden des Modulationssignals für die beiden Komponenten einstellbar ist. In anschließenden Addierern 44, 45 werden einstellbare Vorspannungen k3 und k4 hinzuaddiert. Die somit abgeleiteten Komponenten des Modulationssignals werden in den Addierern 35 und 36 den beiden Kom-15 ponenten des demodulierten Ausgangssignals hinzuaddiert. Durch die anschließenden Multiplizierer 37, 38 und den Addierer 39 wird dann das Trägersignal mit dem wieder zusammengefassten demodulierten Ausgangssignal und zusätzlich mit dem Modulationssignal moduliert.

20

Die vom Ausgang 5 des Vibrationskreisels nach Verstärkung,
Anti-Alias-Filterung 26, Analog/Digital-Wandlung und Demodulation bei 28, 39 gewonnenen Komponenten werden jeweils vor
den Filtern 32, 33 und nach den Filtern 32, 33 abgegriffen
und als Messsignale einem Multiplexer 46 zugeführt, dessen
Ausgang mit einem Multiplizierer 47 verbunden ist, der als
Synchron-Demodulator dient. Dessen Ausgangssignal wird bei 48
über eine größere Anzahl von Perioden integriert und einer
Schwellwertschaltung 49 zugeleitet. Das Vorhandensein des Modulationssignals wird dadurch festgestellt, dass innerhalb
einer vorgegebenen Zeit das Integral einen vorgegebenen
Schwellwert überschreitet, was einen Mikrocomputer 53 zu einer Fehlermeldung veranlasst.

10

Neben dieser Überwachung des sekundären Regelkreises befinden sich noch andere Kontrolleinrichtungen bei dem Ausführungsbeispiel nach Figur 3. So sind beispielsweise Messpunkte, die nach und nach mit Hilfe eines Multiplexers 51 mit dem Eingang eines Analog/Digital-Wandlers 52 verbunden werden, an verschiedenen Stellen des Drehratensensors angeordnet und mit einem Rhombus gekennzeichnet. Der Wert am Ausgang des Analog/Digital-Wandlers 52 stellt also jeweils die Größe eines der gemessenen Analogsignale dar und kann unmittelbar von einem Mikrocomputer 53 überwacht oder über einen Spitzenwertdetektor 54 an den Mikrocomputer 53 weitergeleitet werden.

Als hiermit zu messende und damit zu überwachende Analogsignale sind beispielhaft aufgeführt: das Ausgangssignal des
Verstärkers 25, das Ausgangssignal der Treiberschaltung 40,
das Ausgangssignal des Anti-Alias-Filter 26. Weitere Messpunkte können in nicht dargestellten Schaltungen, beispielsweise Spannungsversorgungsschaltungen oder am Analogausgang
9' (Figur 2) vorgesehen sein.

20

25

5

10

15

Wegen der geringen Amplitude und des geringen Störabstandes kann das Ausgangssignal SO des Vibrationskreisels 1 nicht unmittelbar gemessen werden, deshalb ist parallel zum Verstärker 25 ein redundanter Verstärker 55 vorgesehen, dessen Ausgang ebenfalls einen der Messpunkte darstellt. Durch einen Vergleich beider Ausgangsspannungen kann festgestellt werden, ob das Ausgangssignal SO des Vibrationskreisels 1 oder einer der Verstärker 25, 55 fehlerhaft ist.

Dem Analog/Digital-Wandler 27 ist ein redundanter Analog/Digital-Wandler 56 zugeordnet, dessen Ausgang vom Mikrocomputer 53 ebenso wie der Ausgang des Analog/Digital-Wandlers 27 abgefragt werden kann. Ein Vergleich der Aus-

11

gangswerte beider Analog/Digital-Wandler lässt ebenfalls Rückschlüsse auf Defekte bei den Analog/Digital-Wandlern oder bei den vorangegangenen Schaltungen zu.

5 Zur Kontrolle des Drehratensignals befindet sich in der Anordnung nach Figur 2 eine redundante Aufbereitungsschaltung
57, deren Ausgang ebenfalls vom Mikrocomputer 53 abgefragt
werden kann. Durch einen Vergleich mit den Ausgangswerten der
Aufbereitungsschaltung 34 sind ebenfalls Rückschlüsse auf die
10 Art der Fehler möglich, insbesondere ob eine der Aufbereitungsschaltungen 34, 57 fehlerhaft arbeitet.

12

Patentansprüche

- Verfahren zur Überwachung eines Drehratensensors mit ei-1. nem Vibrationskreisel, der ein Bandfilter darstellt und 5 Teil mindestens eines Regelkreises ist, der aus Digitalund Analog-Komponenten besteht und der den Vibrationskreisel durch Zuführung eines Erregersignals mit seiner Eigenfrequenz erregt, wobei dem Vibrationskreisel ein Ausgangssignal entnehmbar ist, aus dem durch Filterung 10 und Verstärkung das Erregersignal und ein Drehratensignal abgeleitet werden, dadurch gekennzeichnet, dass mit Hilfe von redundanten Analog-Komponenten und mindestens einem Analog/Digital-Wandler Analogsignale gemessen und charakteristische Werte innerhalb der Digital-Komponenten gelesen und jeweils mit 15 Grenzwerten verglichen werden.
- 2. Verfahren nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass ferner das Erregersignal mit einem Modulationssignal moduliert wird, dessen Frequenz
 innerhalb des Durchlassbereichs des Bandfilters, jedoch
 außerhalb des Frequenzbereichs des Drehratensignals liegende Seitenbänder bewirkt, dass die Amplitude des Modulationssignals im Ausgangssignal gemessen wird und dass
 eine Fehlermeldung abgegeben wird, wenn die Amplitude
 unter einem vorgegebenen Schwellwert liegt.
- 3. Verfahren nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, dass das Ausgangssignal nach Verstärkung und Analog/Digital-Wandlung in eine Inphase- und
 eine Quadratur-Komponente demoduliert wird, dass die
 Inphase- und die Quadratur-Komponente nach Filterung
 wieder moduliert und zum Erregersignal zusammengesetzt

WO 2005/001378

werden und dass das Modulationssignal den demodulierten Komponenten hinzugefügt wird.

13

PCT/EP2004/050941

- 4. Verfahren nach Anspruch 3, dadurch gekennzeichnet, dass den demodulierten Komponenten vor
 dem Hinzufügen des Modulationssignals Messsignale entnommen werden, welche synchron demoduliert werden.
- 5. Verfahren nach Anspruch 4, dadurch gekenn2 eichnet, dass Messsignale vor und nach einer
 Filterung der demodulierten Ausgangssignale abgeleitet
 werden.
- 6. Verfahren nach einem der Ansprüche 4 oder 5, da
 durch gekennzeichnet, dass die synchron
 demodulierten Messsignale über eine vorgegebene Zeit integriert werden und dass der Wert des Integrals mit dem
 vorgegebenen Schwellwert verglichen wird.
- 7. Verfahren nach einem der Ansprüche 4 oder 5, dadurch gekennzeichnet, dass die synchron
 demodulierten Messsignale integriert werden und dass die
 Zeit gemessen wird, bis die integrierten Messsignale einen vorgegebenen Schwellwert erreichen.

25

- 8. Verfahren nach einem der Ansprüche 2 bis 7, da durch gekennzeichnet, dass das Modula-tionssignal eine Frequenz von 200 Hz aufweist.
- 9. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, da durch gekennzeichnet, dass das Drehratensignal vom Ausgang des Drehratensensors gelesen

und mit einem Ausgangsstufen zugeführten Drehratensignal verglichen wird.

- 10. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche,
 5 dadurch gekennzeichnet, dass ein an
 den Ausgang angeschlossenes System das Drehratensignal
 an seinem Eingang zur Prüfung zurücksendet.
- 11. Verfahren nach einem der vorhergehenden Ansprüche,

 10 dadurch gekennzeichnet, dass die Digital- und Analog-Komponenten laufend von Kontrollkomponenten kontrolliert werden und dass Überwachungskomponenten die Kontrollkomponenten mindestens einmal während
 eines Betriebszyklus überwachen.

15

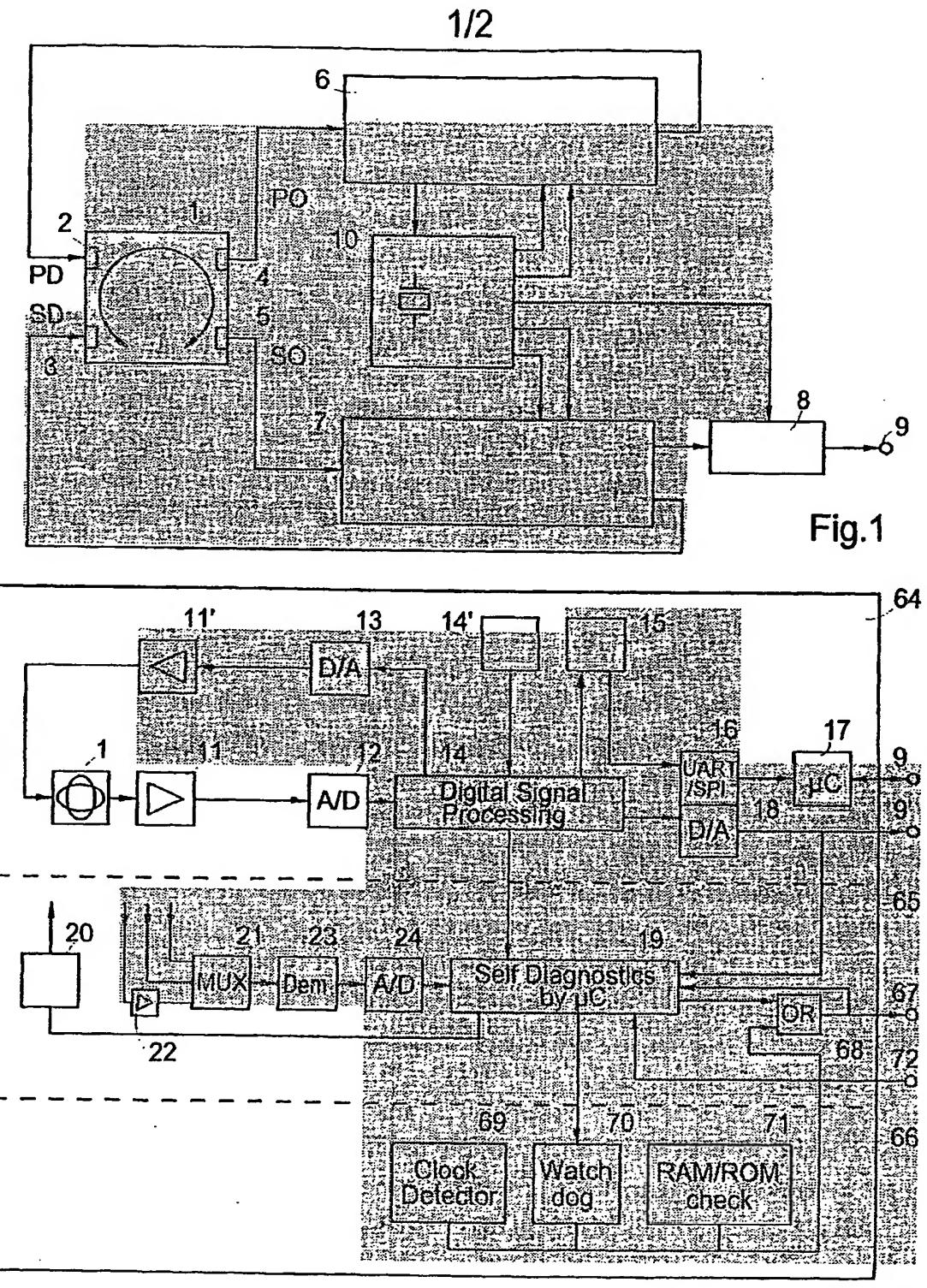
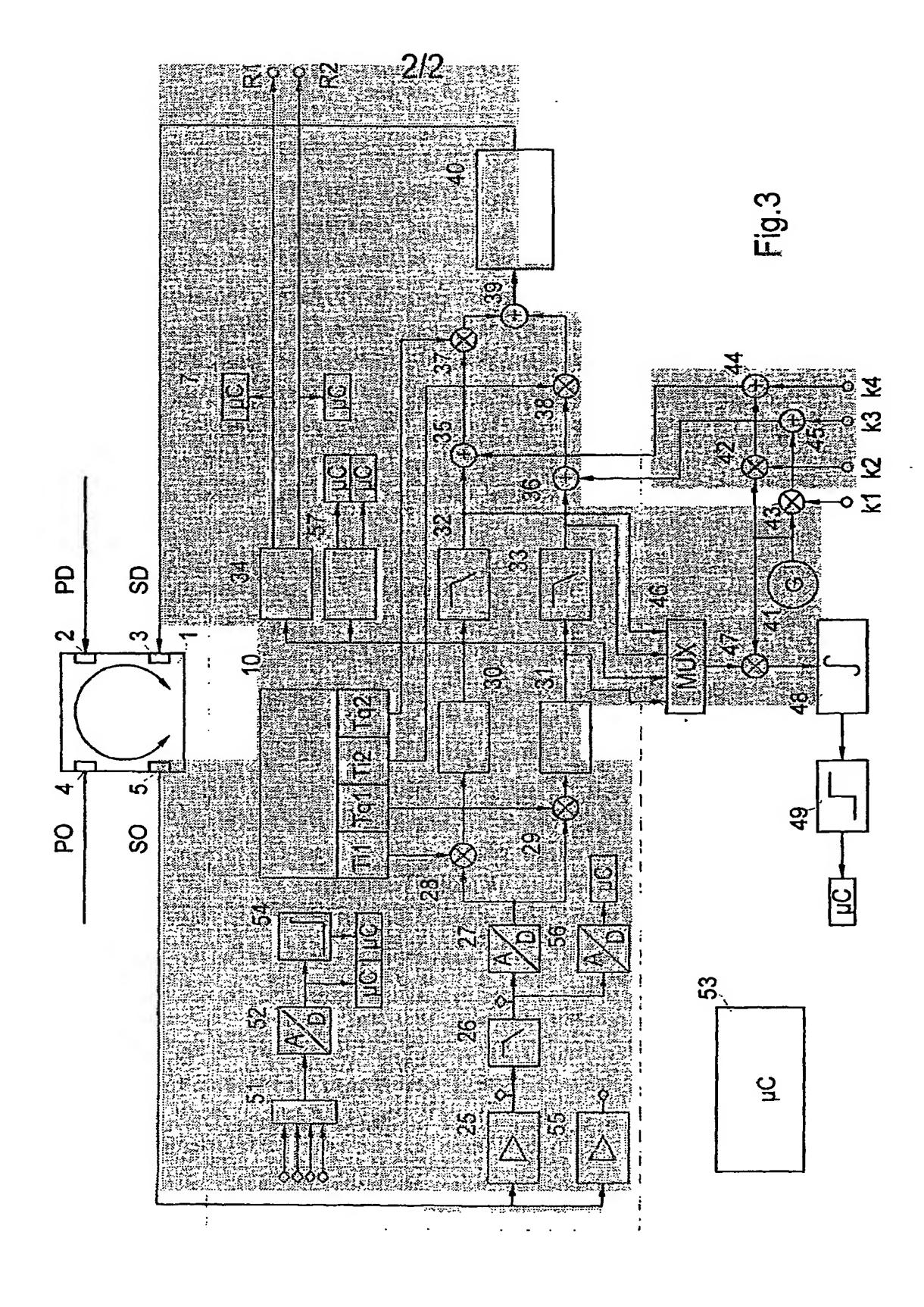


Fig.2

PCT/EP2004/050941



INTERNATIONAL SEARCH REPORT



International Application No
PCT 2004/050941

			101/212004/030941	
A. CLASS IPC 7	G01C19/56 G01P9/04			
	o International Patent Classification (IPC) or to both national classi	ication and IPC		
	SEARCHED			
Minimum de IPC 7	ocumentation searched (classification system followed by classification sy	ation symbols)		
Documenta	tion searched other than minimum documentation to the extent that	t such documents are incl	uded in the fields searched	
Electronic d	lata base consulted during the international search (name of data t	pase and, where practical	, search terms used)	
	ternal, WPI Data, PAJ			
C. DOCUMI	ENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT			
Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the r	elevant passages	Relevant to claim No.	
X	US 2002/178813 A1 (BABALA MICHAE 5 December 2002 (2002-12-05)	1		
Y	paragraphs '0032! - '0035!	2		
Y	DE 198 45 185 A (DAIMLER CHRYSLE 20 April 2000 (2000-04-20) column 4, line 29 - line 55	R AG)	2	
<u> </u>	ner documents are listed in the continuation of box C.	χ Patent family n	nembers are listed in annex.	
"A" docume conside	regories of cited documents: Int defining the general state of the art which is not ered to be of particular relevance	or priority date and	ished after the international filing date in not in conflict with the application but is the principle or theory underlying the	
filing da *L* document	nt which may throw doubts on priority claim(s) or	"X" document of particu	lar relevance; the claimed invention red novel or cannot be considered to e step when the document is taken alone	
atation	s cited to establish the publication date of another or other special reason (as specified) and oral disclosure, use, exhibition or means	cannot be consider document is comb	lar relevance; the claimed invention red to involve an inventive step when the ined with one or more other such docu-	
P docume	nt published prior to the international filing date but an the priority date claimed	ments, such combination being obvious to a person skilled in the art. *a" document member of the same patent family		
Date of the a	ictual completion of the international search	Date of mailing of the	ne international search report	
30	September 2004	06/10/20	004	
Name and m	nailing address of the ISA European Patent Office, P.B. 5818 Patentiaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk	Authorized officer		
	Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016	Hoekstra, F		

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

mation on patent family members

PCT 2004/050941

Patent document cited in search report		Publication date		Patent family member(s)	Publication date
US 2002178813	A1	05-12-2002	EP	1265053 A1	11-12-2002
DE 19845185	A	20-04-2000	DE CN WO EP JP US	19845185 A1 1320207 T 0020826 A1 1123485 A1 2002526761 T 6564637 B1	20-04-2000 31-10-2001 13-04-2000 16-08-2001 20-08-2002 20-05-2003

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT



PCT 2004/050941

			101/=12004/000941
A. KLASSI IPK 7	FIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES G01C19/56 G01P9/04		
Nach der in	ternationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Kla	ssifikation und der IPK	
	RCHIERTE GEBIETE		······································
Recherchie IPK 7	rter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbol GO1C	ole }	
Recherchie	rte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, so	oweit diese unter die rec	herchierten Gebiete fallen
	ternal, WPI Data, PAJ	lame der Datenbank un	d evtl. verwendete Suchbegriffe)
C. ALS WE	SENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN		
Kalegorie°	Bezeichnung der Veröffentlichung, sowelt erforderlich unter Angab	e der in Betracht komme	enden Teile Betr. Anspruch Nr.
X	US 2002/178813 A1 (BABALA MICHAEL 5. Dezember 2002 (2002-12-05)	. L)	1
Y	Absätze '0032! - '0035!		2
Y	DE 198 45 185 A (DAIMLER CHRYSLER 20. April 2000 (2000-04-20) Spalte 4, Zeile 29 - Zeile 55	R AG)	2
			•
Weitentne	ere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu ehmen	X Siehe Anhang	Patentfamilie
"A" Veröffel	Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen : ntlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, icht als besonders bedeutsam anzusehen ist	oder dem Prioritäts Anmeldung nicht ko	ung, die nach dem internationalen Anmeldedatum datum veröffentlicht worden ist und mit der liidiert, sondern nur zum Verständnis des der
Anmer	Dokument, das jedoch erst am oder nach dem Internationalen dedatum veröffentlicht worden ist	Theorie angegeben "X" Veröffentlichung von	besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erlindung
schein andere	ntlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweltelhaft er- en zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer en im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden er die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie	kann allein aufgrund erfinderischer Tätig "Y" Veröffentlichung von	d dieser Veröffentlichung inicht als neu oder auf kelt beruhend betrachtet werden besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung
ausgel "O" Veröffe eine B	ührt) ntlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, enutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht	werden, wenn die V Veröffentlichungen	rfinderischer Tätigkeit beruhend befrachtet eröffentlichung mit einer oder mehreren anderen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und ir einen Fachmann naheliegend ist
dem b	- Francisco de la constitución d		Mitglied derselben Patentfamilie ist
	Abschlusses der Internationalen Recherche		internationalen Recherchenberichts
3(O. September 2004	06/10/20	004
Name und P	oslanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk	Bevollmächtigter Be	diensteter
	Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016	Hoekstr	a, F

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT



Internationales Aktenzeichen PCT 2004/050941

lm Recherchenbericht angeführtes Patentdokument		Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie		Datum der Veröffentlichung
US 2002178813	A1	05-12-2002	EP	1265053 A1	11-12-2002
DE 19845185	A	20-04-2000	DE CN WO EP JP US	19845185 A1 1320207 T 0020826 A1 1123485 A1 2002526761 T 6564637 B1	20-04-2000 31-10-2001 13-04-2000 16-08-2001 20-08-2002 20-05-2003

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS

IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES

FADED TEXT OR DRAWING

BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING

SKEWED/SLANTED IMAGES

COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS

GRAY SCALE DOCUMENTS

LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT

REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

OTHER:

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.